

# Forschung und Technologie für autonomes Fahren

Fachtagung des BMBF, BMWK und BMDV im Rahmen des Aktionsplans „Forschung für autonomes Fahren“  
am 27. und 28. November 2024 im Harnack-Haus (Ihnestr. 16 - 20, 14195 Berlin)

## Programm

### Tag 1: Mittwoch, 27. November 2024

ab 11:30 Uhr	<b>Einlass, Registrierung und Besuch der Projektstände mit Begrüßungsimbiss</b>
<b>13:00 – 15:10 Uhr</b>	<b>Plenum (Goethe-Saal)</b>
13:00 Uhr	<b>Eröffnung</b> <ul style="list-style-type: none"> <li>- Engelbert Beyer, Leitung Unterabteilung „Technologieorientierte Forschung für Innovationen“, Bundesministerium für Bildung und Forschung</li> <li>- Steffen Müller, Leitung Unterabteilung „Digitale Anwendungen“, Bundesministerium für Digitales und Verkehr</li> <li>- Dr. Beate Baron, Leitung Abteilung „Industriepolitik“, Bundesministerium für Wirtschaft und Klimaschutz</li> </ul>
13:30 Uhr	<b>Keynote 1: Forschung und Entwicklung von Automatisierungssystemen SAE L3 sowie Ausblick</b> Marc Holzäpfel, Vice President ADAS/AD, CARIAD SE
13:50 Uhr	<b>Keynote 2: Herausforderungen und Maßnahmen zur Skalierbarkeit von automatisierten und vernetzten Fahrsystemen</b> Prof. Stefan Bratzel, Director, Center of Automotive Management (CAM)
14:10 Uhr	<b>Podiumsdiskussion: Was sind aktuelle Herausforderungen für eine stärkere Anwendung autonomer Fahrfunktionen im Straßenverkehr?</b> Moderation: Sandra Berndt <ul style="list-style-type: none"> <li>- Marc Holzäpfel, Vice President ADAS/AD, CARIAD SE</li> <li>- Prof. Stefan Bratzel, Director, Center of Automotive Management (CAM)</li> <li>- Henrik Falk, Vorstandsvorsitzender, Berliner Verkehrsbetriebe (BVG)</li> <li>- Prof. Lutz Eckstein, Leitung Institut für Kraftfahrzeuge, RWTH Aachen und Präsident VDI e.V.</li> </ul>
15:10 Uhr	<b>Pause</b>

<b>15:40 – 16:40 Uhr</b>	<b>Interaktive Fachsessions (Parallelsessions)</b>
Session A1 Meitner-Saal I (Fishbowl)	<b>Elektronikforschung für mehr Rechenleistung und die Realisierung neuer Funktionen für die zukünftige Mobilität</b> Impuls und Moderation: Prof. Alois Knoll, Leitung Lehrstuhl für Robotik, Künstliche Intelligenz und Echtzeitsysteme, TU München
Session A2 Laue-Saal (Fishbowl)	<b>Daten als Grundbaustein für sichere KI Algorithmen beim automatisierten Fahren (Generative KI, Simulation, Echtweltdaten)</b> Impuls und Moderation: Dr. Jörg Reichardt, Senior Expert General Machine Learning, Continental Automotive Technologies
Session A3 Goethe-Saal (Fishbowl)	<b>ÖPNV als Innovationstreiber für das autonome Fahren</b> Impuls und Moderation: Dr. Till Ackermann, Fachbereichsleiter Volkswirtschaft und Business Development, Verband Deutscher Verkehrsunternehmen (VDV) e.V.
Session A4 Meitner-Saal II (Fishbowl)	<b>Erforschung innovativer Entwicklungsmethoden und -werkzeuge für die Softwareentwicklung autonomer Fahrsysteme</b> Impuls: Dr. Alexander Viehl, Bereichsleitung Intelligent Systems & Production Engineering, FZI Moderation: Dr. Rasmus Adler, Program Manager "Autonomous Systems", Fraunhofer IESE
16:40 Uhr	<b>Pause</b>

<b>17:00 – 18:00 Uhr Plenum (Goethe-Saal)</b>	
17:00 Uhr	<b>Vorstellung der Ergebnisse aus den Fachsessions im Plenum und Diskussion</b> Moderation: Sandra Berndt <ul style="list-style-type: none"> <li>- Prof. Jürgen Becker, Institutsleiter, Karlsruhe Institute of Technology (KIT)</li> <li>- Dr. Ulrich Wurstbauer, Chief Technologist for Autonomous Driving, Luxoft GmbH</li> <li>- Jan Brandstetter, Verband Deutscher Verkehrsunternehmen e.V.</li> <li>- Raphael van Kempen, Institut für Kraftfahrzeuge, RWTH Aachen</li> </ul>
18:00 Uhr	<b>Get-together mit Projektausstellung, Ausklang</b>
21:00 Uhr	<b>Ende des 1. Tages der Fachtagung</b>

## Tag 2: Donnerstag, 28. November 2024

ab 08:00 Uhr	<b>Registrierung, Besuch der Projektstände, Vernetzung und Austausch</b>
<b>09:00 – 10:05 Uhr Projektvorstellungen im Plenum (Goethe-Saal)</b>	
09:00 Uhr	<b>Begrüßung und Resümee vom Vortag</b>
09:05 Uhr	<b>Hardware-Abstraktionsschicht für ein Software-definiertes Fahrzeugkonzept - HAL4SDV</b> Andreas Eckel, Teamlead Innovation Projects & Funding Management, TTTech Computertechnik AG
09:25 Uhr	<b>SUE - Self-Driving Urban E-Shuttle</b> Alexander Uedelhoven, Prokurist und Projektleiter SUE, Uedelhoven GmbH + Co. KG
09:45 Uhr	<b>KI-basierter Regelbetrieb Autonomer On-Demand-Verkehre – KIRA</b> Thomas Drewes, Leiter Autonomes Fahren, DB Regio Straße
10:05 Uhr	<b>Pause</b>

<b>10:25 – 11:25 Uhr Interaktive Fachsessions (Parallelsessions)</b>	
Session B1 Laue-Saal (Fishbowl)	<b>Forschung an Sensortechnologien für herausfordernde Umgebungsbedingungen zur Gewährleistung einer hohen funktionalen Sicherheit ab SAE L4</b> Impuls: Dr. Werner Ritter, Expert Vision Enhancement Technology, AI-SEE Moderation: Prof. Klaus Dietmayer, Leitung Institut für Mess-, Regel- und Mikrotechnik, Universität Ulm
Session B2 Meitner-Saal I (Fishbowl)	<b>Autonome Shuttlefahrzeuge als technologischer Enabler für die Mobilität von Morgen</b> Impuls: Mario Nowack, Technologieverantwortlicher Automatisiertes Fahren, Leipziger Verkehrsbetriebe (LVB) GmbH Moderation: Prof. Dr. Matthias Hein, Direktor Thüringer Innovationszentrum Mobilität, Technische Universität Ilmenau
Session B3 Goethe-Saal (Paneldiskussion)	<b>Autonomes Fahren in der Logistik: Was braucht es auf dem Weg zur Umsetzung?</b> Moderation: Prof. Axel Hahn, Leitung DLR-Institut für Systems Engineering für zukünftige Mobilität, Carl von Ossietzky Universität Oldenburg <ul style="list-style-type: none"> <li>- Dr. Volker Hartmann, Of Counsel, reuschlaw</li> <li>- Nathalie Teer, Strategic Affairs Lead, EasyMile SAS</li> <li>- Dr. Thomas Nobel, Geschäftsführer, Deutsche GVZ Gesellschaft mbH</li> <li>- Dr. Tobias Schweickhardt, Manager Connected &amp; Automated Vehicles, Daimler Truck AG</li> </ul>
11:25 Uhr	<b>Pause</b>

<b>11:40 – 13:00 Uhr Plenum (Goethe-Saal)</b>	
<b>11:40 Uhr</b>	<p><b>Vorstellung der Ergebnisse aus den Fachsessions im Plenum und Abschlussdiskussion</b></p> <p>Moderation: Sandra Berndt</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- Dr. Christian Tschoban, Leitung Radar Frontends &amp; Modules, Fraunhofer IZM</li> <li>- Dr. Steffen Knoop, Chief Expert für Automatisiertes Fahren, Robert Bosch GmbH</li> <li>- Dr. André Bolles, Abteilungsleiter für sichere Automation DLR-Institut Systems Engineering für zukünftige Mobilität</li> <li>- Prof. Christoph Stiller, Leitung Institut für Mess- und Regelungstechnik, Karlsruhe Institute of Technology (KIT)</li> <li>- Dr. Heinrich Gotzig, Technology &amp; Expertise Director, Valeo</li> </ul>
<b>12:40 Uhr</b>	<p><b>Schlusswort</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>- Dr. Stefan Mengel, Bundesministerium für Bildung und Forschung, Referatsleitung „Elektronik und autonomes Fahren; Supercomputing“</li> <li>- Stephan Liening, Bundesministerium für Digitales und Verkehr, Referatsleitung „Digitalisierung in der Mobilität, Autonomes Fahren, ITS“</li> <li>- Ernst Stöckl-Pukall, Bundesministerium für Wirtschaft und Klimaschutz, Referatsleitung „Digitalisierung, Industrie 4.0“</li> </ul>
<b>13:00 Uhr</b>	<p><b>Imbiss und Ende der Fachtagung</b></p>